

Universal Robots

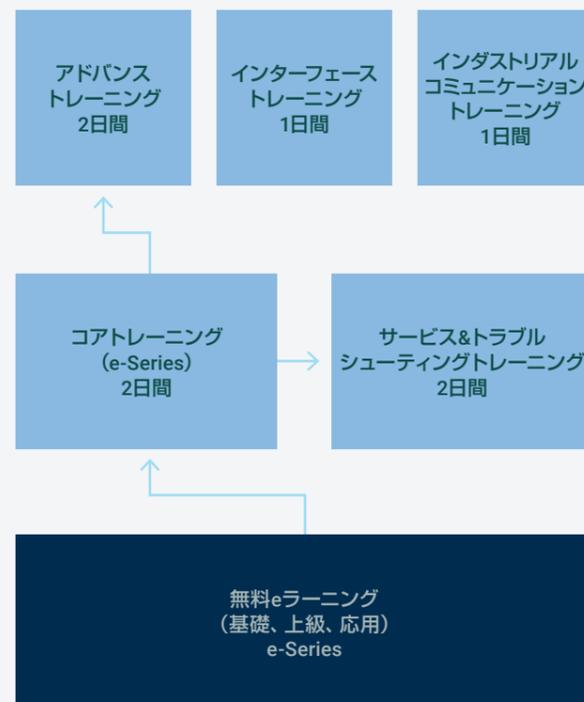
URアカデミー



Empowering people



URアカデミーは、URロボットのプログラミングを学べるトレーニング講座です。無料のeラーニングの他、ユニバーサルロボットや認定トレーニングパートナーが提供する対面式またはバーチャルでの認定トレーニングが用意されています。eラーニングで基礎的な知識を身に着けた後に認定トレーニングを受講することで、ユーザーは高度なプログラミング技術を習得できます。



eラーニング

無料のeラーニングには、プログラムの作成やエンドエフェクタの設定、外部デバイスとの接続、安全設定の適用などについて学べる基礎レッスンのほか、より複雑なプログラミングを学べる上級レッスン、パレタイジングやねじ締め、マシンテンディングなど特定のアプリケーションの構築方法を学べる応用レッスンが用意されています。すべてのモジュールは、対話式のロボットアニメーションを取り入れているため、ユーザーは簡単かつ効果的に学習できます。



URアカデミー
eラーニング
<https://www.universal-robots.com/ja/urアカデミー>

e-Series基礎レッスン

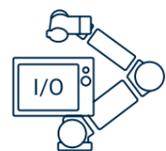
 モジュール1 ロボットの全体像 7分	 モジュール2 タスクの準備 6分	 モジュール3 ツールの設定 17分
 モジュール4 プログラムの作成 12分	 モジュール5 外部機器との連携 11分	 モジュール6 コンベヤの制御 10分
 モジュール7 安全設定 15分	 モジュール8 最適化 6分	

e-Series上級レッスン

 モジュール9 プログラムフロー 16分	 モジュール10 フィーチャー座標 13分	 モジュール11 力制御 12分
---	--	---

e-Series応用レッスン

 モジュール12 パレタイジング 15分	 モジュール13 ドライバー 13分	 モジュール14 マシンメンディング 25分
---	---	---



コア トレーニング

2日間の実践的なハンズオントレーニングを通して、ロボットの操作やプログラムの最適化、プログラムフローとループ機能、パレタイジング、安全システムを理解できます。オンライン上で利用可能な技術資料についても紹介します。

このトレーニングに参加する前に、URアカデミーで無料のeラーニング基礎レッスンを修了する必要があります。

- モジュール1 ピック&プレイス
- モジュール2 安全設定
- モジュール3 最適化
- モジュール4 スタートアップ
- モジュール5 プログラムフロー
- モジュール6 パレタイジング
- モジュール7 フォース制御
- モジュール8 プロセスアプリケーション
- モジュール9 フレキシブルな再配置
- モジュール10 導入計画
- モジュール11 オンライン資料

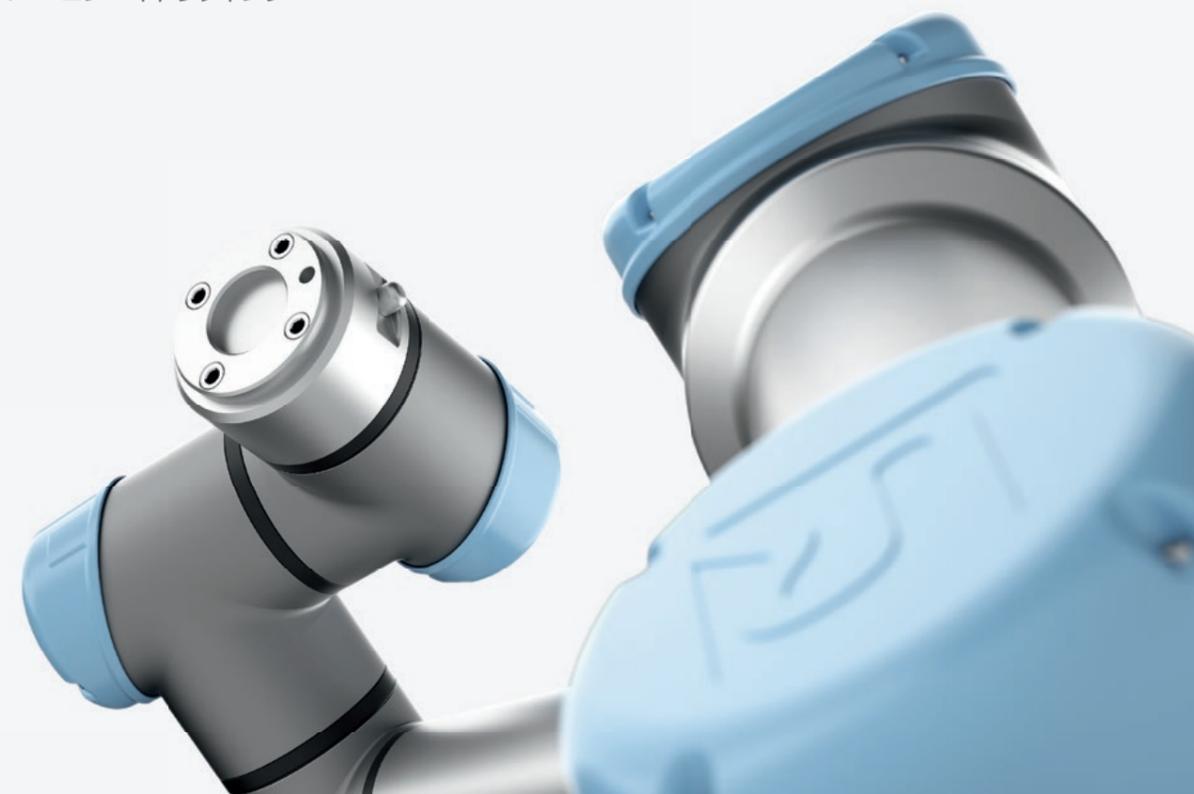


アドバンス トレーニング

2日間の実践的なハンズオントレーニングを通して、Polyscopeのほぼすべての機能をマスターしましょう。URの独自スクリプト言語であるURScript、変数ウェイポイントや複数のTCPを活用したプログラミング方法、複雑な動作を簡単に実現できるテンプレートについて学ぶことで、柔軟なプログラムを構築することができるようになります。

このトレーニングに参加する前に、コアトレーニングを修了する必要があります。

- モジュール1 プログラムの構成
- モジュール2 URScriptの基本
- モジュール3 ポーズ変数の応用
- モジュール4 フィーチャーの応用
- モジュール5 TCPの応用
- モジュール6 フォース制御の応用
- モジュール7 コンベヤトラッキング





サービス& トラブルシューティング トレーニング

2日間のトレーニングを通して、ロボットの保守メンテナンスやトラブルシューティング方法を学びます。ジョイントやコントローラの分解修理方法といったサービス作業だけではなく、ロボットの寿命を延ばすためのプログラミング方法についても理解することができます。

このトレーニングに参加する前に、コアトレーニングを修了する必要があります。

- モジュール1 予防メンテナンス
- モジュール2 不具合と保証
- モジュール3 アームの不具合対応
- モジュール4 キャリブレーション
- モジュール5 コントローラの不具合対応
- モジュール6 不具合予防のプログラミング
- モジュール7 サービスと安全



インダストリアル コミュニケーション トレーニング

このトレーニングでは、URロボットにおけるModbus TCPやEtherNet/IPといった産業用ネットワークの活用方法を習得します。

PLCやビジョンシステムなどのサードパーティ製デバイスとの通信、データの受信および送信ができるようになります。また、FTPサーバーやダッシュボードサーバーを使ってプログラムをリモートで転送・再生する方法も理解することができます。

- モジュール1 Modbus TCP
- モジュール2 FTPサーバー
- モジュール3 ダッシュボードサーバー
- モジュール4 ソケット通信
- モジュール5 EtherNet/IP
- モジュール6 PROFINET

インターフェース トレーニング

このトレーニングでは、パーソナルコンピュータ、ビジョンシステム、サーバーネットワークとのデータ送受信や、ロボット単体では実現できないアプリケーションを実現するための技術を習得します。

別のプログラミング言語を使ってURScriptをソケット通信で送信する方法(クライアントインターフェース)を学びます。また高速データ転送を行うためのReal Time Data Exchange (RTDE)についてご紹介します。

- モジュール1 Pythonの基礎
- モジュール2 URScript
- モジュール3 ソケット通信
- モジュール4 クライアントインターフェース
- モジュール5 RTDE
- モジュール6 XNL-RPC



UNIVERSAL ROBOTS

お問い合わせ

ユニバーサルロボット日本支社

〒105-0014
東京都港区芝2-28-8
芝二丁目ビル14階
TEL: 03-3452-1202

e-mail: ur.japan@universal-robots.com

<https://www.universal-robots.com/ja/>